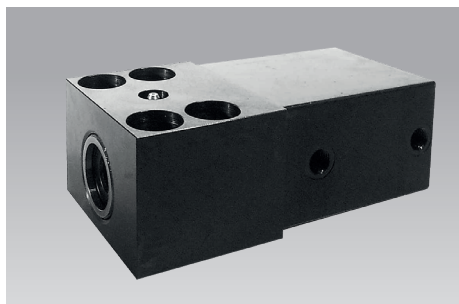




Cilindro a basetta con stelo guidato

Press. max.: in estensione 500 bar con cilindro acciaio, 350 bar con cilindro alluminio in retrazione 350 bar per tutte le versioni



Descrizione

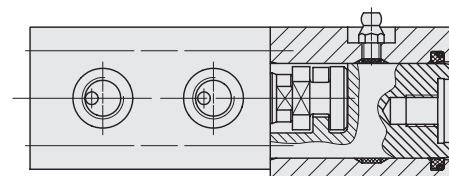
Il perno temprato di bloccaggio è alloggiato in una guida e collegato, per mezzo di una vite di pressione speciale, con il cilindro a basetta flangiato.

Sono disponibili le seguenti varianti:

1. Cilindro a basetta sec. tab. B1.5094 senza controllo della posizione.
2. Cilindro a basetta sec. tab. B 1.552 con stelo pistone passante per il controllo della posizione mediante fincorsa di prossimità ad induzione.
3. Cilindro a basetta sec. tab. B 1.554 con pistone magnetico e corpo in alluminio per controllo posizione con sensori magnetici.

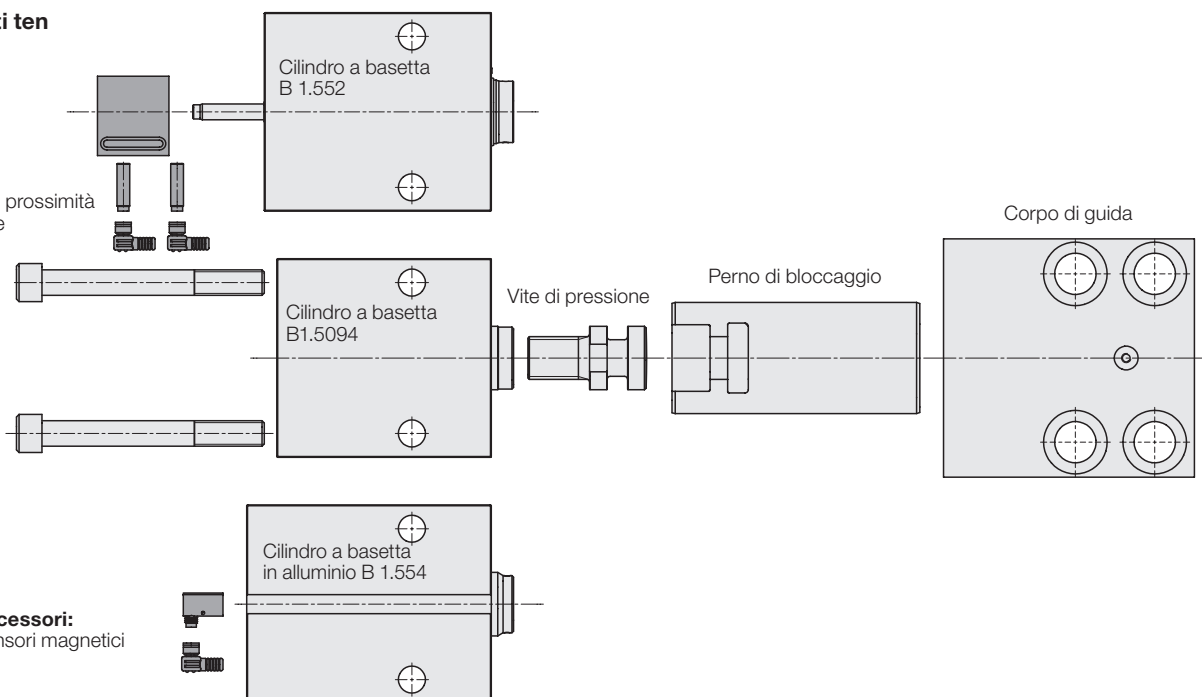
Vantaggi

- Possono essere forniti 4 tipi con corse diverse
- 3 varianti del cilindro a basetta con oppure senza controllo della posizione
- IGuanizioni in FKM di serie
- Temperatura max. ammessa a seconda della versione fino a 150 °C
- Controllo della posizione fino a 120 °C di temperatura ambiente (ved. Accessori)
- Netta separazione delle funzioni di "guida" e di "generazione della forza"
- Perno di bloccaggio in grado di sopportare elevate forze trasversali
- Perno di bloccaggio lubrificabile
- Pistone del cilindro protetto dal corpo di guida
- Corpo di guida protetto da un robusto raschiatore
- La distanza del cilindro a basetta dalla zona d'azione ne consente l'impiego anche in condizioni severe, per esempio attrezzature di saldatura
- Raccordi idraulici e controllo di posizione trasferibili da destra a sinistra.



Varian Varianti ten

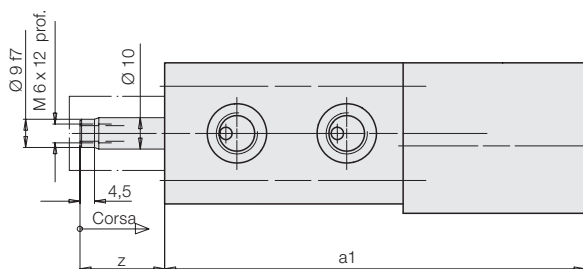
Accessori:
Fincorsa di prossimità ad induzione



Accessori:
Sensori magnetici

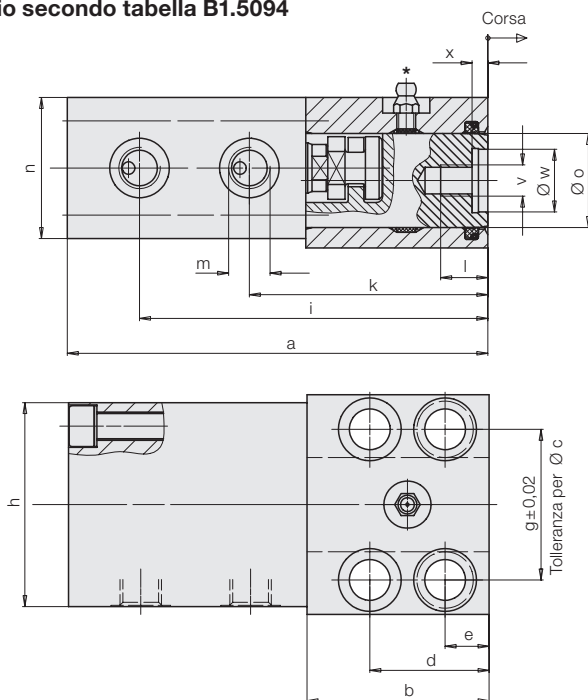
**Cilindro a basetta in acciaio secondo tabella B 1.552
con stelo passante e corpo di guida**

Accessorio: controllo di posizione vedere pagina 4

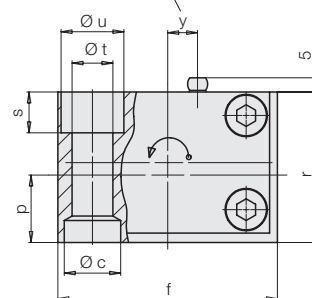


Pressione max. d'esercizio
estensione 500 bar
retrazione 350 bar

**Cilindro a basetta in acciaio secondo tabella B1.5094
con corpo di guida**



Soltanto per 1738.03X e 1738.06X

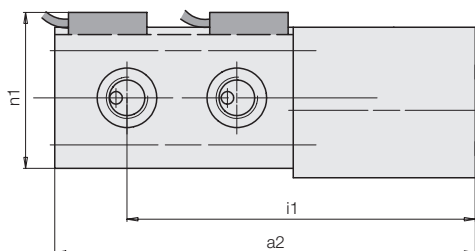


Il cilindro a basetta può essere ruotato di 180°

Pressione max. d'esercizio
estensione 500 bar
retrazione 350 bar

**Cilindro a basetta in alluminio secondo tabella B 1.554
con corpo di guida**

Accessorio: sensori magnetici, vedere pagina 5.



Pressione max. d'esercizio 350 bar

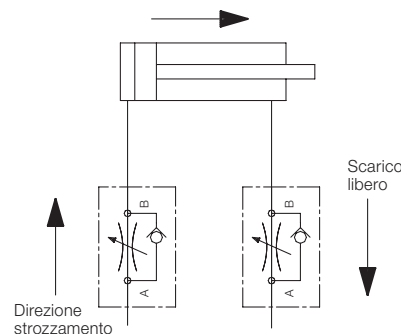
Avvertenze importanti

1. Per tutte le varianti

Il corpo di guida è dotato di ingrassatore, per cui il perno di bloccaggio può essere lubrificato con grasso per cuscinetti secondo le condizioni d'impiego. Il perno di bloccaggio si deve trovare nella posizione di base, cioè represso. Gli intervalli di lubrificazione devono essere adeguati alle condizioni d'impiego.

– Strozzatura del flusso volumetrico

La strozzatura deve trovarsi nella mandata al cilindro a basetta. Soltanto così viene evitata una moltiplicazione della pressione e quindi pressioni superiori a 350 bar. Nello schema idraulico sono riportate valvole di strozzamento e ritenuta che lasciano passare senza impedimenti l'olio in uscita dal cilindro a basetta.





Diametro pistone	[mm]	25	25	40	40	50	50	63	63
Corsa	[mm]	20	50	25	50	25	50	30	63
a	[mm]	122	182	157	207	190	240	227	293
a1	[mm]	134	194	168	218	200	250	235	-
a2	[mm]	136	196	174	224	207	257	246	312
b	[mm]	58	88	78	103	100	125	125	158
Ø c H7x prof.	[mm]	18/7	18/7	26/9	26/9	30/11	30/11	35/11	35/11
d	[mm]	38	38	46	46	58	58	75	75
e	[mm]	14	14	16	16	20	20	25	25
f	[mm]	70	70	95	95	120	120	150	150
g	[mm]	48	48	65	65	85	85	106	106
h	[mm]	65	65	85	85	100	100	125	125
i	[mm]	111	171	146	196	177	227	210	276
i1	[mm]	118	178	153	203	186	236	220	286
k	[mm]	76	106	102	127	127	152	151	184
l	[mm]	18	18	25	25	30	30	40	40
m		G 1/4	G 1/4	G 1/4	G 1/4	G 1/4	G 1/4	G 1/2	G 1/2
n	[mm]	45	45	63	63	75	75	95	95
n1	[mm]	57	57	75	75	87	87	107	107
Ø o	[mm]	30	30	40	40	55	55	70	70
p	[mm]	21,5	21,5	28	28	37	37	49	49
r	[mm]	48	48	65	65	80	80	105	105
s	[mm]	13	13	18	18	20	20	25,5	25,5
Ø t	[mm]	13	13	17	17	21	21	26	26
Ø u	[mm]	20	20	26	26	32	32	40	40
v	[mm]	M 10	M 10	M 16	M 16	M 20	M 20	M 27	M 27
Ø w H7	[mm]	20	20	32	32	40	40	50	50
x	[mm]	5	5	5	5	5	5	5	5
y	[mm]	9,5	9,5	-	-	19	19	-	-
z	[mm]	27	57	32	57	32	57	37	-
Max. gioco alla rotazione del perno di guida	[°]	17	17	8	8	6	6	10	10
4 viti DIN 912-8.8*	[mm]	M 12	M 12	M 16	M 16	M 20	M 20	M 24	M 24
Coppia serraggio necessaria	[Nm]	86	86	210	210	410	410	710	710
Accessorio, bussola DIN 179	[mm]	A 12 x 12	A 12 x 12	A 17 x 16	A 17 x 16	A 21 x 20	A 21 x 20	A 26 x 20	A 26 x 20
No. ordinazione		3300285	3300285	3300287	3300287	3300288	3300288	3300289	3300289

Cilindro a basetta in acciaio con stelo passante e corpo di guida

No. ordinazione		1738330	1738336	1738350	1738356	1738360	1738366	1738370	
Forza serraggio max. 500 bar F	[kN]	20,6	20,6	58,9	58,9	94,2	94,2	152	
Peso	[kg]	2,5	3,9	5,7	7,7	7,6	10,5	14,8	

Accessorio, controllo di posizione ved. pag. 4

Cilindro a basetta in acciaio con stelo guidato

No. ordinazione.		1738030	1738036	1738050	1738056	1738060	1738066	1738070	1738076
Forza serraggio max 500 bar F	[kN]	24,5	24,5	62,8	62,8	98,5	98,5	156	156
Peso	[kg]	2,4	3,8	5,6	7,6	7,5	10,4	14,7	20,8

Cilindro a basetta in alluminio con stelo guidato

No. ordinazione		1738130	1738136	1738150	1738156	1738160	1738166	1738170	1738176
Forza serraggio max 350 bar F	[kN]	17,1	17,1	44	44	68,7	68,7	109,2	109,2
Peso	[kg]	2,14	2,36	4,4	5,9	5,74	8,05	12	16,1

Accessorio, sensori magnetici ved. pag. 5.

* comprese nella fornitura

Articoli fornibili a richiesta

A richiesta viene verificato se l'articolo è ancora fornibile

2. Cilindro a basetta con stelo passante

Il controllo di posizione ad induzione fornibile quale accessorio non è adatto per l'impiego nella zona in cui perviene il refrigerante.

Ripari supplementari devono essere previsti anche contro eventuali trucioli.

3. Cilindro a basetta con corpo in Al

Si devono impiegare soltanto raccordi filettati con guarnizioni tenere (ved. Accessori a pag. 5).

I cilindri a basetta con corpo in Al non sono adatti per l'azionamento di utensili da taglio e tranciatrice, dato che potrebbero presentarsi picchi incontrollati di pressione e vibrazioni che proprio con l'alluminio causano un rapido decadimento della resistenza.

L'acciaio può creare disturbi al campo magnetico dei pistoni magnetici e quindi sui punti di segnalazione del controllo posizione.

Se tale fenomeno è eguale ad ogni corsa, (per

esempio, a causa di parti in acciaio nelle vicinanze) può essere compensato con un semplice spostamento dei sensori magnetici.

Se varia, invece, da corsa a corsa, per esempio a causa della presenza di trucioli, si deve prevedere un riparo a 30 mm di altezza sui sensori magnetici. Ripari devono essere previsti per la protezione da trucioli ferritici.

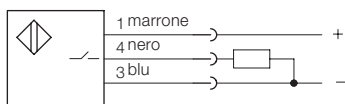
Descrizione

Il controllo posizione viene fissato con viti sul fondello del cilindro e può essere montato in posizione ruotata di 180°. A seconda delle condizioni d'impiego sono disponibili diverse versioni. Lo stelo passante del pistone porta il nasello di comando per l'attivazione dei finecorsa. La regolazione della posizione d'azionamento avviene spostando i finecorsa lungo una cava laterale. Il nasello d'azionamento assicura l'inserimento dei finecorsa per una corsa di ca. 6 mm. La distanza minima dalle posizioni da rilevare dipende dal tipo di finecorsa ed è indicata in tabella.

Funzioni

1. Segnalazione della posizione di sbloccaggio (stelo pistone retracts)
2. Segnalazione della posizione di bloccaggio (stelo pistone esteso nella posizione di bloccaggio).

Schema elettrico



Avvertenze importanti

Il controllo posizione non è adatto per l'impiego nei punti in cui arriva il refrigerante. Sono inoltre necessari ripari supplementari per la protezione contro i trucioli.

Progettazione – Condizioni d'impiego – Accorgimenti per la protezione

In sede di progettazione si deve procedere con la massima cura. Devono essere previste nei progetti adeguate condizioni d'impiego, assicurando la realizzazione dei necessari accorgimenti di protezione.

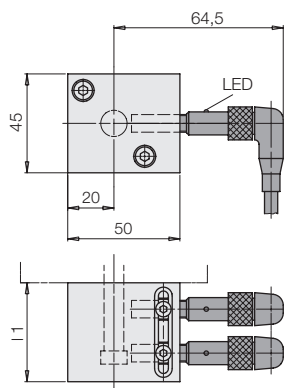
Per qualsiasi problema, restiamo a vostra disposizione per fornirvi utili informazioni.

Dati tecnici per finecorsa di prossimità induttivi

Tensione d'esercizio UB	10 ... 30 V cc
Ondulazione residua	max. 15 %
Funzione del contatto	chiusura
Uscita	PNP
Materiale del corpo	acciaio, inossidabile
Grado protezione DIN 40050	IP 67

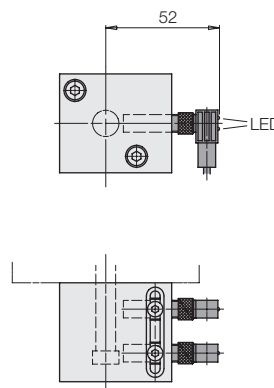
Tipo A

Standard



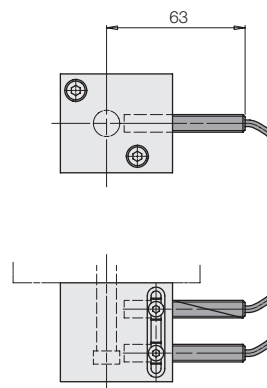
Tipo B

Compatto



Tipo C

Elevata temperatura ambiente

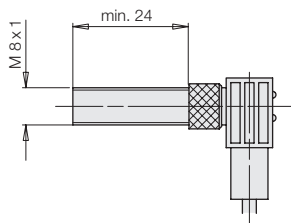


Temperatura ambiente TA		- 25° ... +70 °C	- 25° ... +70 °C	- 25° ... +120 °C
Distanza min. posizioni intervento	[mm]	13	8	8
Collegamento		a spina	a spina	Cavo Teflon 3 x 0,14 mm ²
Funzione d'indicazione a LED		nell'interruttore	nella spina	no
Corrente continuativa max.	[mA]	200	100	200 – da 70 °C : 100
Distanza nominale intervento	[mm]	1,5	1,5	2
Resistenza a cortocircuito		sì	sì	no
Cavo collegamento	[m]	5	5	3
Finecorsa di prossimità	No. ordinazione	3829077	3829263	3829087
Spina con cavo	No. ordinazione	3829088	3829099	–
L1 completo	[mm]	45	45	45
Controllo posizione fino a 30 mm corsa totale	No. ordinazione	0382300	0382301	0382302
L1 completo	[mm]	65	65	65
Controllo posizione fino a 50 mm corsa totale	No. ordinazione	0382310	0382311	0382312

Controllo di posizione senza finecorsa di prossimità

Per l'impiego di finecorsa di prossimità ad induzione del cliente M8 x 1 l'unità può essere fornita anche senza finecorsa.

Quote necessarie:



		No. ordinazione	
Corsa totale	[mm]	fino a 30	0382303
Corsa totale	[mm]	fino a 50	0382313

I sensori magnetici elettronici offrono in confronto agli interruttori Reed tradizionali i seguenti vantaggi:

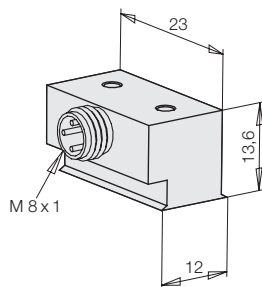
- Insensibilità alle sollecitazioni dovute a urti e scosse
- Segnale in uscita privo di vibrazioni
- Un unico punto di intervento
- Assenza di usura
- Protezione contro l'inversione di polarità
- Resistenza ai cortocircuiti

Il collegamento elettrico avviene come per i consueti finecorsa di prossimità ad induzione. Possono essere collegati in serie fino a quattro sensori magnetici.

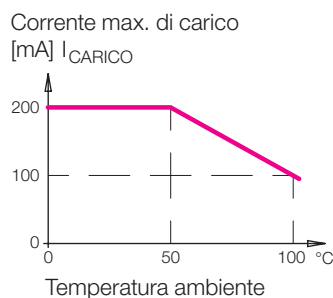
Distanza minima dei punti di intervento utilizzando una sola cava: 6 mm.

Per ulteriori informazioni sull'alimentazione di tensione ai controlli di posizione vedere tabella G 2.140.

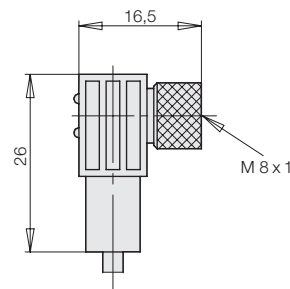
Sensore magnetico elettronico



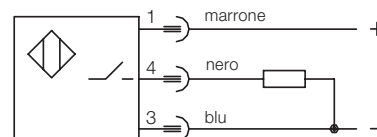
Curva della temperatura



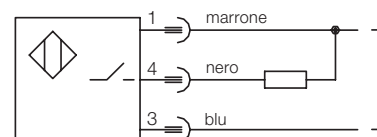
Cavo collegamento con spina a gomito



Schema dei collegamenti



Commutazione pnp (+)



Commutazione npn (-)

Dati tecnici	Sensore magnetico elettronico	Cavo collegamento con spina a gomito
Materiale del corpo	Alluminio anodizzato nero	
Tensione d'esercizio	10 – 30 V cc	10 – 30 V cc
Ondulazione residua	max. 10%	
Carico di corrente ammesso I_{CARICO}	200 mA – fino a 50 °C 150 mA – a 75 °C 100 mA – a 100 °C	
Assorbimento di corrente	< 15 mA	
Caduta tensione (a carico massimo)	< 2 V	
Sicurezza contro corto circuiti	si	
Protezione per inversione di polarità	montata	
Frequenza di commutazione	1 kHz	
Isteresi	3 mm	
Grado protezione secondo DIN 40050	IP 67	IP 67
Temperatura ambiente	-25 °C da +100 °C	-25 °C da +90 °C
Connettore a spina	Connettore M8	Connettore M8
LED	no	tensione d'esercizio (verde) indicazione funzionamento (giallo)
Cavo, lunghezza cavo		PUR, 5 m
Uscita (organo chiusura)	pnp	nnp pnp
No. ordinazione (1 pezzo)	3829234	3829240 3829099
		npn 3829124

Max. Zylindertemperatur

Liquido idraulico	Temperatura cilindro	senza sensore magnetico	
		Perbunan	FKM
HLP	con sensore magnetico	-25 ... +100 °C	-20 ... +120 °C
HFD	-25 ... +100 °C		-20 ... +120 °C

Altri accessori

vedere tabella G 2.140

- Connettore a innesto
- Adattatore a Y
- Invertitore
- Stabilizzatore di tensione
- Raccordo filettato diritto, tenuta con guarnizione Elastic

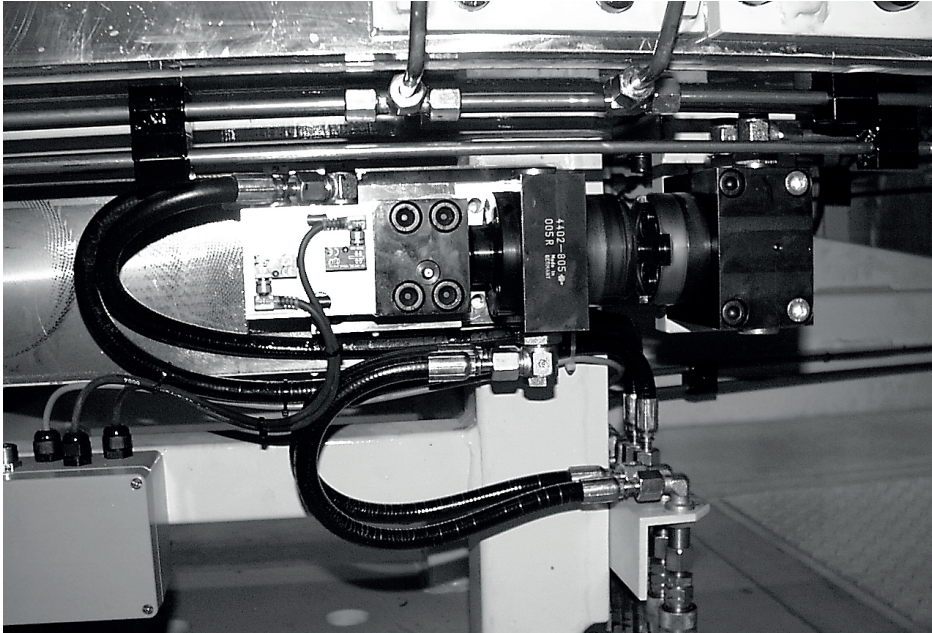
Serie L
D 8 L ED per tubo Ø 8 G 1/4 250 bar **No. ordinazione 9208131**
D 15 L ED per tubo Ø 15 G 1/2 250 bar **No. ordinazione 9215033**

Serie S
D 8 S ED per tubo Ø 8 G 1/4 350 bar **No. ordinazione 9208132**
D 16 S ED per tubo Ø 16 G 1/2 350 bar **No. ordinazione 9216021**



Per altri raccordi vedere la Tabella dei dati F 9.300

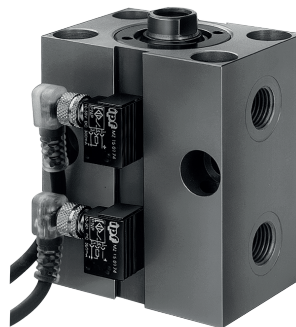
Dispositivo di accoppiamento



Controllo posizione



Rilevamento posizione con finecorsa di prossimità induttivi



Rilevamento posizione con sensori magnetici